doi:10.3799/dqkx.2025.063

基于地质结构探测的多滑面边坡系统 可靠度分析

梁姚颖^{1,2},彭铭^{1,2},刘鎏^{3*},石振明^{1,2},王登一^{1,2},沈健^{1,2}

 同济大学 土木工程学院 地下建筑与工程系,上海 200092; 2. 同济大学 岩土及地下工程教育部重点实验室,上海 200092; 3. 中国科学院武汉岩 土力学研究所,武汉 430071

摘要:地质结构识别与强度参数不确定性量化是岩质边坡稳定性评估的核心问题。为此,本文提出了一种基于地质结构探测 的多滑面边坡系统可靠度分析方法。该方法首先结合多道勒夫波分析(MALW)与初至旅行时层析成像(FATT),实现软弱层 与断层探测效果的互补。随后,通过弹性波速折减软弱层强度参数,统计获取其概率分布。最后,考虑参数不确定性,计算 边坡地表位移及单一滑面与系统失效概率。该方法在两个边坡案例的测试中表明:多阶频散曲线对边坡深部及浅部软弱层的 反演精度均优于基阶频散曲线,且勒夫波较瑞雷波受岩层界面起伏的影响更小。边坡断层在初至旅行时记录中表现为特定范 围内的波动特征,基于该特征的反演可定位局部断层。对于多滑面边坡案例,结合地表位移,地质结构与各滑面单一失效概 率,确定边坡主要受深层滑面控制。且该边坡系统失效概率受内摩擦角变异系数的影响远大于黏聚力。本方法能够有效探测 边坡地质结构,定位软弱层与断层。可考虑软弱层内部裂隙结构和风化程度的影响,折减强度参数并量化其不确定性。能够 准确识别关键控制滑动面,定量评估各潜在滑动面及系统失效概率,为边坡防治提供了科学依据和参考。

关键词: 岩质边坡; 参数不确定性; 系统可靠度分析; 地质结构探测 中图分类号: TU43 收稿日期: 2024-12-29

System Reliability Analysis of Multi-Slip Surface Slopes Based on Geological Structure Detection

Liang Yaoying^{1,2}, Peng Ming^{1,2}, Liu Liu^{3*}, Shi Zhengming^{1,2}, Wang Dengyi^{1,2}, Shen Jian^{1,2}

1.Department of Geotechnical Engineering, College of Civil Engineering, Tongji University, Shanghai 200092, China; 2. Key Laboratory of Geotechnical and Underground Engineering of Ministry of Education, Tongji University, Shanghai 200092, China; 3. Institute of Rock and Soil Mechanics, Chinese Academy of Sciences, Wuhan 430071, China

Abstract: The identification of geological structures and the quantification of uncertainties in strength parameters are crucial for assessing the stability of rock slopes. This study proposes a system reliability analysis method for multi-slip surface slopes based on geological structure detection. The method integrates Multichannel Analysis of Love Waves (MALW) and First-Arrival Travel Time Tomography (FATT) to achieve complementary detection of weak layers and faults. Elastic wave velocities are used to reduce the strength parameters of weak layers, and their probabilistic distributions are statistically derived. By incorporating parameter uncertainties, the surface displacement of slopes and the failure probabilities of individual slip surfaces and the entire system are calculated. Case studies indicate that multi-mode dispersion curves achieve higher inversion accuracy for both deep and shallow weak layers compared

项目基金: 国家自然科学基金-联合基金重点项目(U23A2044); 国家自然科学基金-国际合作项目(42061160480); 国家自然科 学基金-面上项目(42071010, 42477195);

作者介绍:梁姚颖(1994-),女,博士生,主要从事边坡地质结构勘探及可靠度分析方面研究。E-mail:tjlyy@tongji.edu.cn *通讯作者:刘鎏(1992-),男,副研究员,从事岩土工程地球物理探测方面的研究工作。 E-mail:liuliu@mail.whrsm.ac.cn 投稿者联系方式:刘鎏,中国科学院武汉岩土力学研究所,武汉 430071, E-mail:liuliu@mail.whrsm.ac.cn, Tel:15900733961 作者贡献度:梁姚颖:方法提出,数据处理,论文撰写与修改;彭铭:方法提出,监督指导,审阅与编辑,资金支持;刘 鎏:方法提出,监督指导,审阅与编辑;石振明:监督指导;王登一:审阅与编辑;沈健:审阅与编辑。

to fundamental-mode dispersion curves, and Love waves are less affected by undulations at rock layer interfaces than Rayleigh waves. Slope faults exhibit characteristic wave fluctuations within specific ranges in first-arrival travel time records. Inversion based on these features enables the localization of local faults. In the case of multi-slip surface slopes, deep slip surfaces are identified as the primary controlling factor, and the system failure probability is more significantly affected by the coefficient of variation of the internal friction angle than by cohesion. This method effectively detects geological structures, locates weak layers and faults, and quantifies uncertainties in strength parameters, providing a scientific basis for slope stability analysis and mitigation measures.

Keywords: Rock slope; Parameter uncertainty; System reliability analysis; Geological structure detection

0 引言

岩质滑坡灾害每年都在全国范围内造成大量 的人员伤亡和财产损失。例如 2014 年贵州省黔南 州福泉市道坪镇英坪村发生大规模山体滑坡,造成 大量房屋被掩埋,23 人死亡。2017 年四川省茂县 叠溪镇新磨村高位岩质滑坡,掩埋了 64 户农房, 1500 米道路,导致 83 人死亡或失踪(李为乐等, 2019)。边坡地质结构及强度参数对准确评估边坡 稳定性,预防滑坡灾害至关重要。然而,由于地下 结构的隐蔽性和复杂性,边坡结构面定位困难,强 度参数不确定性难以量化,滑动面亦难以识别。

边坡结构面,如软弱层和断层,可通过侵入式 和非侵入式两类方法定位。侵入式方法,如钻孔, 是一种直观揭示边坡地下结构的方法。钻孔可以收 集不同深度土壤或岩石样本,从而判断分析地下的 组成、性质和地质特征。然而,在工程中钻孔的数 量往往受到经济因素和现场技术的限制。孔间地层 通常通过钻孔处地层线性连接获取,这不可避免的 降低了地层划分的准确度,为潜在滑动面识别带来 较大不确定性(Wang et al., 2018)。地震勘探作为一 种广泛应用的非侵入式方法,包括多道面波分析 (MASW)、多道勒夫波分析(MALW)和初至旅行时 层析成像(FATT)等。由于其低成本,高效率,目前 已广泛应用于地下调查和潜在滑动面识别中。这类 方法通过地震信号获取边坡速度结构, 识别速度显 著降低区域,定位软弱层及断层。多道面波分析 (MASW)依赖于瑞雷波在垂直异向地层中传播时 的频散特性反演速度剖面(Park et al., 1999)。其频散

曲线,包括基阶和高阶曲线,可通过 τ-p 变换(Dunne and Beresford, 1995),相移法(Park et al., 1998)等从瑞 雷波信号中提取。多阶频散曲线反演由于其更大的 有效频率范围,以及高阶频散曲线对深层参数更为 敏感这一特征(Luo et al., 2007),可提高反演的精度 和范围。与 MASW 相似,多道勒夫波分析方法 (MALW)依赖于勒夫波的频散特性(Xia et al., 2012), 与瑞雷波相比,勒夫波是一种纯 SH 波,能够避免 膨胀波的干扰(Xie and Liu, 2015),频散能量更加集 中,"模式接吻"现象较少(Xia, 2014),更易于提取 高阶频散曲线。然而,对于 MASW 和 MALW,两 者的理论频散曲线均基于层状速度结构计算 (Knopoff, 1964)。因此, 当遇到断层等横向非均匀 介质时,反演的分辨率会降低,甚至出现反演失效 (Pan, 2018)。相比之下, 初至旅行时层析成像(FATT) 则具有较高的横向分辨率(Wang et al., 2022)。FATT 的原理是搜索一个最佳速度模型,使其计算初至旅 行时与观测初至旅行时相匹配。这是一个高度非线 性的反演问题,近年来,一些学者提出了几种有效 解决方法,如并行竞争粒子群优化(Luu et al., 2018)、 监督下降学习技术(Guo et al., 2019)和伴随状态法 (Taillandier et al., 2009)。其中,伴随状态法可以避 免繁琐的射线追踪技术,适用于处理大规模地震数 据。然而, FATT 在估算界面深度, 即层状结构成 像方面分辨率不足(Liu et al., 2010)。因此,单一使 用 MALW 或 FATT 对复杂结构边坡难以全面准确 定位软弱层和断层位置。

强度参数不确定性表征及滑动面识别是边坡 系统可靠度分析中的两个核心问题。强度参数的不 确定性通常以概率分布形式表示,其参数特性可通 过对现场勘验数据统计估计(杨智勇等, 2022)或基 于经验准则确定(刘国锋等, 2023)。两类方法均在不 同程度上依赖于钻孔岩样的室内试验强度参数。但 受制于勘探成本、场地条件及设备限制,钻孔试验 数据通常较为有限,难以全面、准确地估计岩土参 数的统计特征(蒋水华等, 2020)。此外, 室内试验岩 样为完整岩块,不能反应岩体内部的节理、裂隙等 对强度参数的削弱作用,导致参数估计结果与实际 工程条件存在偏差,这一问题在风化程度较高的岩 体中尤为突出。波速与岩体的风化程度密切相关 (王亮清等,2010),因此,基于地震勘探方法获取的 岩石波速可为强度参数的折减与不确定性标定提 供一种可行的途径。针对具有多个潜在滑动面的边 坡,系统可靠度分析可通过比对各滑动面的失效概 率及相关系数来识别代表性滑动面(李静萍等, 2016)。在进行系统可靠度分析前,也可基于监测数 据对滑动面进行定位。一些高密度监测手段,如钻 孔线式位移计,倾斜测井套管及多场一体化观测等, 不仅可以推测边坡的滑动特性(Dou et al., 2025),确 定滑动面的深度(Crosta et al., 2014),还能够进行实 现滑坡预测(窦杰等, 2023)。然而,这类密集监测系 统需要大量的资金和人力投入。相比之下, 地表位 移数据易于获取,可通过设定位移阈值来预测滑坡 并可有效区分滑体与滑床。因此,地质勘探获取的 边坡地质结构与地表位移相结合,可为滑动面定位 提供一种可行方案。

为此,本文提出了基于地质结构探测的多滑面 边坡系统可靠度分析方法,包括三个模块:多道勒 夫波分析(MALW)划分层状结构,定位软弱层;初 至旅行时层析成像(FATT)定位局部断层;系统可靠 度分析计算系统失效概率,判断控制滑动面。以两 个边坡模型为例,对该方法进行了说明与验证。

1方法原理

本文提出的基于地质结构探测的多滑面边坡 系统可靠度分析包括多道勒夫波分析,初至旅行时 层析成像,边坡系统失效概率计算三个模块,基本 原理如下。

1.1 多道勒夫波分析(MALW)

为进行边坡稳定性分析,首先需要明确边坡结构,包括软弱层断层位置形态,其中软弱层分布可 采用勒夫波探测获取,其原理为通过迭代优化,搜 索得最优一维横波速度模型,以最小化观测频散曲 线与理论频散曲线误差:

$$\lambda_i = \frac{\left\| v_i^* - v_i \right\|_2}{m} \tag{1}$$

式中, λ_i 为目标函数; v^{*}_i 为基于多道勒夫波信号 提取的相速度矩阵, 即观测频散曲线; v_i 是基于理 论计算得到的相速度矩阵, 即理论频散曲线; m 为 频率数量。

观测相速度矩阵 v^{*}_i 采用相移法获取(Park et al., 1998),其核心概念是在频率域内倾斜累积相位 信息,具体步骤如下:步骤1:对信号在距离-时间 (x-t)域的记录沿时间方向应用傅里叶变换,并将结 果表示为相位和振幅谱的乘积(公式2)。步骤2:在 进行与偏移量相关的相移和振幅归一化后,将每条 地震道沿偏移方向的能谱进行叠加(公式3)。步骤 3:根据频率、相位和速度之间的关系,通过坐标变 换,将频散能量转换到频率-速度域,得到频散能量 图,提取能量集中峰值得观测相速度矩阵 v^{*}_i。

$$U(x,w) = \int u(x,t)e^{iwt}dt = P(x,w)A(x,w)$$
(2)

式中,w 为圆频率; u(x,t) 表示勒夫波在距离(x)-时间(t)域的记录; P(x,w)和A(x,w) 分别表示相位谱和振幅谱。

$$V(w,\phi) = \int e^{i\phi w} \left[U(x,w) / |U(x,w)| \right] dx$$

=
$$\int e^{-i(\Phi-\phi)x} \left[A(x,w) / |A(x,w)| \right]$$
(3)

式中, ϕ 表示相位; $\Phi = w / c_w$, c_w 为对应圆频率 w 的相速度, 对于一个给定的圆频率, 当 $\phi \approx \Phi$ 时 $V(w,\phi)$ 取模后存在极大值。

理论相速度曲线, v_i 采用 Knopoff 方法 (Knopoff, 1964)计算,该方法基于界面处位移和应 力的连续性条件、自由边界条件、无穷远处的辐射 条件以及拉普拉斯分解定理,可以推导出勒夫波的 频散函数,如下所示:

$$F_{L}(f,V_{L}) = [s-i]a_{n-1} \dots a_{2} \begin{bmatrix} (a_{1})_{11} \\ (a_{1})_{21} \end{bmatrix}$$
(4)

$$a_{m} = \begin{bmatrix} \cos Q_{m} & i \sin Q_{m} / \mu_{m} r_{\beta m} \\ i \mu_{m} r_{\beta m} \sin Q_{m} & \cos Q_{m} \end{bmatrix}$$
(5)

其中, V_L 为理论勒夫波相速度;n为地层数量; $Q_m = kr_{\beta m}h_m$,k表示波数, $r_{\beta m} = -i\sqrt{1 - (V_L - V_{sm})^2}$, V_{sm} 为第 m 层的剪切波速度, h_m 表示该层的厚度, μ_m 表示该层的拉梅常数。

目标函数(公式 1)采用人工蜂群算法(ABC)获取 其全局最小值(Karaboga and Akay, 2009)。反演解在 限定空间中随机生成(公式 6),每个解均设有对应 的适应度(公式 7),通过贪婪选择,可获取一个迭代 周期中适应度最高的解,若在超过限制次数后仍未 更新,则在全局重新随机选择。限制次数(Limit)是 ABC 算法的一个关键参数,影响算法的探索能力。 为搜索全局最小值而避免陷入局部极小值,限制参 数的设置取决于群体数量(Akay and Karaboga, 2009)。

$$v_{ij} = x_{ij} + rand [-1,1](x_{ij} - x_{kj})$$
(6)

式中, $i,k \in \{1,2,...,SN\}$, $j \in \{1,2,...,D\}$, SN 是解 的数量, D 是解的维度; k 为随机选定且不同于 i, v_{ij} 为新生成的解; x_{ij} 和 x_{kj} 是前一步中已有解, 对 于第一步, x_{ij} 和 x_{kj} 在预设范围内随机选择的。

$$fit_i = \frac{1}{\lambda_i + 1} \tag{7}$$

式中, fit_i 是第 i 个解的适应度值; λ_i 为目标函数

1.2 初至旅行时层析成像(FATT)

边坡内部断层位置可通过初至旅行时层析成 像获取,该方法通过迭代计算找到一个最优的速度 模型,从而最小化理论初至旅行时与观测初至旅行 时之间的差异。目标函数定义如下(Taillandier *et al.*, 2009):

$$J(\mathbf{c}) = \frac{1}{2} \int_{\partial \Omega} dr \left| T(\mathbf{c}, r) - T_{obs}(r) \right|^2$$
(8)

式中, *T*^{obs}(*r*)是基于真实速度模型计算或从地震数 据中提取的观测初至旅行时,采集面为**∂**Ω; *T*(**c**,*r*) 是基于速度模型 **c** 求解 Eikonal 方程得到的理论初 至旅行时:

$$\left|\nabla T(x)\right|^2 = \frac{1}{c^2(x)} \tag{9}$$

$$T(x_s) = 0 \tag{10}$$

式中, *x* 为观测点; *x*_s 为震源位置; 符号 ∇ 表示梯 度 算 子 。 Eikonal 方 程 通 过 快 速 扫 掠 法 (Fast Sweeping Method)求解(Zhao, 2004)。

采用伴随状态法来解决目标函数优化问题 (Taillandier et al., 2009),结合公式9并引入伴随变 量,目标函数公式8扩展为:

$$L(\mathbf{c},t,\lambda) = \frac{1}{2} \int_{\partial\Omega} dr \left| t(r) - T_{obs}(r) \right|^{2} - \frac{1}{2} \int_{\Omega} dx \lambda(x) \left(\left| \nabla t(x) \right|^{2} - \frac{1}{\mathbf{c}(x)^{2}} \right)$$
(11)

式中, $\lambda(x)$ 是拉格朗日乘子,用于确保在最优解处, Eikonal 方程的解 t(r)等于 T。在搜索最优解时, $\lambda(x)$ 满足以下条件:

$$\frac{\partial L}{\partial \mathbf{c}} = -\int_{\Omega} dx \frac{\lambda(x)}{c^3(x)} = \frac{\partial J}{\partial \mathbf{c}}$$
(12)

$$\frac{\partial L}{\partial \lambda} = 0 \tag{13}$$

$$\frac{\partial L}{\partial t} = 0 \tag{14}$$

通过将 *L* 的定义(公式 11)引入到公式 14 中,得 λ 的解为:

$$\nabla \cdot \Lambda(x) \nabla T(x) = 0 \tag{15}$$

基于公式 12 得到的梯度,采用准牛顿 I-BFGS 优化算法(Nocedal and Wright, 2006)更新速度模型:

$$\mathbf{c}_{k+1} = \mathbf{c}_k - \mathbf{D}_k \cdot \mathbf{g}_k \tag{16}$$

其中, g_k 为梯度, 即公式 12。 D_k 为 Hessian 矩阵 的近似逆矩阵。

1.3 边坡系统失效概率计算

对于存在多潜在滑动面边坡,任一失效模式的 发生均会导致系统失效(Jiang et al., 2015):

$$P_{F,sys} = 1 - \prod_{i=1}^{n} \left[1 - P(E_i) \right]$$
(17)

式中, *P_{Esys}* 为系统失效概率; *n* 为失效模式数量, 即潜在滑动面数量; *P*(*E_i*)为模式*i* 的失效概率,可 通过蒙特卡洛法估算:

$$P(E_i) = \frac{1}{N_i} \sum_{k=1}^{N_i} I(FS < 1)$$
(18)

式中, *N_i* 为蒙特卡洛法产生的总样本; I{•}为指示 函数, 当 *FS* <1 时, *I*(FS <1) = 1, 否则, 取 0。在 蒙特卡洛模拟中, 安全系数(FS)通过响应面函数计 算(Bucher and Bourgund, 1990):

$$G(x) = a + \sum_{1}^{n} b_i x_i + \sum_{1}^{n} c_i x_i^2 + \varepsilon$$
(19)

式中, x_i 为随机变量,即岩层强度参数; n 为随机 变量总个数; a, b_i, c_i,为响应面系数; ε 为响应面误 差,为均值为0的标准正态分布。

由于岩体内部结构复杂,不同性质结构面及风 化程度对其强度参数有较大影响,使得岩体强度参 数小于室内完整岩样测得的强度参数,并且存在较 大不确定性。其中,在未扰动情况下,黏聚力和内 摩擦角可基于弹性波波速比进行折减(王亮清等, 2010): $K_c = 0.1136\beta^3 + 0.0196\beta^2 + 0.3905\beta + 0.4747$ (20) $K_{\varphi} = 0.0067\beta^3 + 0.1879\beta^2 + 0.3817\beta + 0.4241$ (21) 式中, K_c 为软岩黏聚力折减系数; K_{φ} 为软岩内摩 擦角折减系数; β 为弹性波波速比,本文采用勒夫 波反演横波速度与完整岩石横波速度比值。

设各层强度参数服从对数正态分布 (Peng *et al.*, 2014),其均值及标准差通过对各测点折减后强度 参数统计获取。用以拟合响应面函数的随机数样本 点基于 Box-Behnken 设计采样 (Ferreira, 2007),该 方法将变量设置为-1,0,1 三个水平,分别表示 μσ,μ,μ+σ,其中μ为均值,σ为标准差。通过不同 组合获取变量间关系,例如组合(+1,+1,0),(-1,-1, 0),(-1,+1,0)和(+1,-1,0)反映前两个因素相互作用。 采样点总数量可按照公式 22 计算。样本安全系数 采用有限差分软件 FLAC3D 基于强度折减法计算。 综上,提出方法具体流程介绍如图 1 所示。

$$N = 2k(k-1) + c \tag{22}$$

式中, k 为因素数量, c 为中心点数量, 常设为3。





程

Fig. 1 Workflow for system reliability analysis of multi-slip surface slopes based on geological structure detection

(1) 基于多道勒夫分析模块划分边坡层状结构。 在无断层散射波记录情况下,采用相移法提取频散 曲线,基于人工蜂群算法反演层状速度结构,定位 边坡软弱层,并获取软弱层横波速度数据集。

(2) 基于初至旅行时层析成像模块定位断层低 速带。在存在断层散射波记录情况下,于坡表增设 初至旅行时测试。对面波未明显受到断层散射波干 扰的部分进行 MALW 分析,基于泊松比将横波速 度转换为纵波速度,获取层状结构作为 FATT 初始 模型,采用伴随状态法成像断层低速带。

(3) 基于边坡系统失效概率计算模块,判断边 坡控制滑面,计算单一及系统失效概率。首先,基 于各测点软弱层反演横波速度与完整岩石横波速 度比值,折减软岩强度参数,并通过统计分析计算 其均值和方差,构建概率分布模型。随后,采用 Box-Behnken 设计方法选取随机样本,通过 FLAC3D 计 算地表位移及安全系数用以拟合响应面函数,采用 蒙特卡洛模拟得地表位移及安全系数概率分布,识 别控制滑动面,评估单一及系统失效概率。

2 算例分析

2.1 边坡模型

算例边坡模型高 40 米,宽 110 米,坡度设为 45 度,稳定性控制因素分别为软弱层(图 2a)及断层 软弱层组合(图 2b)。为了更准确的反映真实边坡特 征,模型构建时考虑地层起伏及断层区域速度渐变。 地层起伏通过在倾斜层面基础上,添加均值为 0 的 随机上下波动(式 23),并采用高斯平滑函数对界面 向量进行平滑处理,以避免不连续性。断层可看作 是由中心断层和周边破损区组成的复杂区域(图 2b),其总宽度与断层滑动位移相关(Choi et al., 2016),如式(24)所示。在破损区内,次生滑移和裂 隙从内部到外部逐渐减少。因此横波速度设置为在 中心断层最低,并沿破损区半径逐渐增加,直到达 到围岩的速度。模型参数设置如表 1 所示 (Sun et al., 2019; Peng et al., 2014;郑志勇等, 2016)。

 $Y_n(x) = a_n \times (x - x_n) + d_n + y_u(x), n = 1, 2, ..., N$ (23) 式中, $Y_n(x)$ 表示第 n 层界面的纵坐标向量; x_n, d_n 分别是倾斜界面时选用的第 n 层界面基准点横坐标 和纵坐标; a_n 为第 n 层界面倾斜斜率; $y_u(x)$ 是在 波动范围内均值为零的随机数; N 为地层界面的数 量。

w=1.6595Δz^{0.6872}, R²=0.7622 (24) 式中, Δz 是滑移位移, w 是包括周边破损区的断 层总宽度。



(c)

图 2. 算例边坡横波速度剖面及 MALW、FATT 布设: (a) 模型I及 MALW 测点; (b)模型II及 FATT 炮点和接收器; (c) MALW 线性阵列。

Fig. 2. Shear wave velocity profiles of the example slope and layout for MALW and FATT: (a) Model I with MALW measurement points; (b) Model II with FATT source and receiver arrangement; (c) Linear array for MALW.

勒夫波及初至旅行时的激发和接收都位于坡表。 多道勒夫波采用线性阵列,偏移距 10 米,道间距 2 米(图 2c)。线性阵列测点位于接收器中点,设置 于坡顶水平面,共 12 个,间距 5 米(图 2a)。初至 旅行时激发震源设置于坡面,垂直距离为 2.5m,接 收器沿边坡顶布设,水平间距 2.5m(图 2b)。震源和 接收器的数量分别为 15 个和 25 个。

表 1. 各层参数设置

Table 1.	Parameter	of each 1	layer
----------	-----------	-----------	-------

层号	Vs (m/s)	Kv	ho (g/cm ³)	υ	c (kPa)	φ (°)	E (GPa)
1	1180	/	2.13	0.25	300	31	2
2	906	0.6	2.0	0.30	20	20	0.68
3	1790	/	2.36	0.25	800	40	6
4	1078	0.7	2.0	0.30	20	20	0.68
5	2200	/	2.46	0.25	1300	47	9
断层	232	/	1.75	0.30	30	25	0.5

注: Vs 为横波波速; Kv 为岩石完整性系数; ρ 为密度, v 为泊松比; c 为黏聚力; ¢为内摩擦角。

2.2 勒夫波模拟

勒夫波在地下介质中的传播过程采用二阶时 间导数和十阶空间导数交错有限差分网格模拟 (Virieux, 1984)。网格大小为 0.5 米,时间步长为 0.02 毫秒。震源子波采用 60 Hz 的 Ricker 波。边坡倾斜 自由表面近似为阶梯状,如图 3 蓝色折线所示,折 线下方为固体介质,上方为空气。自由边界设置在 声-弹性方法(AEA)(Xu *et al.*, 2007)基础上进行了改 进以适用与勒夫波的传播。根据 AEA 方法,自由 表面上存在四类网格: (1) 水平网格(H), (2) 右侧 为空气的垂直网格(VR), (3) 上方和右侧为空气的 内角网格(IR), (4) 上方和右侧为空气的外角网格 (OR)。该四类网格在边坡中进行勒夫波模拟时,采 用了两步处理方案设置。第一步是参数预设,自由 界面上各类网格的密度和拉梅系数如表 2 所示。 ρ_1 和 μ_1 分别表示相邻固体网格的密度和拉梅系数。 第二步是在有限差分法计算过程中固定剪切应力。 水平网格(H)上的应力分量 τ_{xy} 和垂直网格(VR)上 的应力分量 τ_{zy} 在计算过程中固定为零。在 IR 和 OR 点上, τ_{xy} 和 τ_{zy} 分别固定为零。在除自由表 面外的其他边缘,例如坡底及右侧界面,应用多轴 完美匹配层(MPML)吸收技术来抑制伪反射(Meza-Fajardo and Papageorgiou, 2008)。



图 3 边坡倾斜面二维交错有限差分网格。

Fig. 3. 2D staggered finite difference grid of the inclined slope

surface

表 2. 勒夫波模拟的边界条件设置

Tabl	le 2.	Boundary	condition	settings	for	Love	wave	simu	latio	on
------	-------	----------	-----------	----------	-----	------	------	------	-------	----

网格类型	$ ho_y$	μ	$ au_{_{xy}}$	$ au_{zy}$
Н	$0.5 ho_1$	μ_1	0	/
VR	$0.5 ho_{ m l}$	μ_1	/	0
IR	$0.5 ho_{ m l}$	$\mu_{ m l}$	0	/
OR	$0.5 ho_{ m l}$	μ_{1}	/	0

注: $\rho_y \mathcal{D} \mu$ 为自由界面网格的密度和拉梅系数; $\rho_1 \mathcal{D} \mu_1$ 为 相邻固体网格的密度和拉梅系数; $\tau_{xy} \mathcal{D} \tau_{zy}$ 为 xy 方向和 zy 方向应力分量。

2.3 边坡层状结构反演

模型I测点 P₁ 消除坡面反射波后的多道勒夫波 记录如图 4a 所示,基于相移法获取的的频散能量 图存在多阶模式(图 4b),频散能量在约 70Hz 处从 基阶跳跃到高阶。"跳跃"现象是由软弱层内生成的 LVL 导波(low velocity layer)造成(Mi *et al.*, 2017), LVL 导波在低速层中生成并传播,其中短波长,高 频率,低相速度的波无法逸出低速层。因此,各模 式在高频段缺乏能量,频散能量图出现"跳跃"现象。 由于"跳跃"现象以及高阶模式对深部速度模型的 敏感性大于基模式这一特征(Luo *et al.*, 2007),本文 采用多模式反演,以保证分辨率。同时,观察发现, 在低频段,频散能量与理论值存在差异,这种现象 是由泄漏表面波引起的,该波在低频范围内与基阶 能量连续,因此基阶频散能量在低频段不可取(Gao *et al.* 2014)。





Fig. 4. Multichannel Love wave signals and dispersion energy distribution at observation point P1 of Model I:(a) Multichannel Love wave records;(b) Dispersion energy

diagram.

基于多阶频散曲线,采用人工蜂群算法(ABC) 在约束范围内进行全局寻优反演得一维横波速度 曲线(图 5a),可确定软弱层深度,波速及厚度。通 过对 12 个测点一维速度曲线线性插值生成二维横 波速度剖面,如图 5b 所示。边坡分层结构清晰可 见,存在两个坡度平缓软弱层,深度和趋势与合成 模型较为一致。





results at measuring point P1 in Model I; (b) 2D velocity profile of Model I

2.4 边坡局部断层成像

受断层散射波影响的多道勒夫波信号如图6所 示,该散射波的形成原理与LVL导波类似,在断层 中生成并传播的导波,经过多次反射和折射后,具 有更长波长和较低频率的波可以从低速层逸出,被 地震检波器接收。当存在断层散射波时,可初步判 断存在断层等横向速度异常体,增设初至旅行时层 析成像分析。



图 6. 模型 II 测点 P9 多道勒夫波信号

Fig. 6. Scattered waves from the fault.

断层导致观测初至波旅行时记录在 35 米至 55 米之间出现波动(图 7c)。FATT 初始模型为不包含 断层的层状速度结构,由对面波未明显受到断层散 射波干扰的部分进行 MALW 分析反演,依据趋势 延伸,并基于表 1 中泊松比转换得(图 7a),其计算 初至旅行时无波动特征(图 7c)。经过 7 次迭代后, 误差达到收敛(图 8),反演初至旅行时曲线在在 35 米至 55 米之间的波动区域与观测初至旅行时趋势 一致(图 7d),这表明 FATT 有效捕捉了断层结构特 征。更新后速度剖面如图 7b 所示,局部断层位置 与倾斜程度与设置模型一致,根据速度剖面,可判 断边坡存在两个潜在滑动面,S₁与 S₂。



图 7. 速度模型与初至旅行时: (a) 初始速度模型; (b) 反演速度剖面; (c) 观测与初始初至旅行时对比; (d) 反演与初始 初至旅行时对比。

Fig. 7. Velocity model and first-arrival travel times:(a) Initial velocity model;(b) Inverted velocity profile;(c) Comparison of observed and initial first-arrival travel times;(d) Comparison of inverted and initial first-arrival travel times.







2.5 边坡失效概率分析

边坡模型II存在两种破坏模式,即图 7b 中所示 的 S₁和 S₂滑动面,任一破坏模式的发生将会引起 边坡的系统失效。在系统可靠度分析过程中,软弱 层 2,4 和断层的黏聚力及内摩擦角设为符合对数 正态分布的随机变量,其中软弱层 2,4 黏聚力及 内摩擦角均值标准差通过统计基于公式(20),(21) 折减后强度参数数据集获取,断层黏聚力及内摩擦 角均值标准差参考 Peng 等(2014)研究取值,如表 3 所示。

表 3. 边坡强度参数

层号	ho (g/cm ³)	c (kPa)	φ (°)
1	2.13	300	31
2	2.0	LogN (17.90, 2.14)	LogN (17.82, 2.29)
3	2.36	800	40
4	2.0	LogN (18.60,2.74)	LogN (18.53,2.85)
5 断层	2.46 1.75	1300 LogN (30, 6)	47 LogN (25, 4)

注: ρ为密度; c 及 φ 为黏聚力和内摩擦角; LogN (μ, σ) 表 示参数服从均值和标准差分别为 μ 和 σ 的对数正态分布。 不同强度参数组合样本点的地表位移及安全 系数采用 FALC3D 计算。FLAC3D 模型长 140 米, 宽1米, 高 60 米, 由 5158 个节点, 15508 个四面 体单元组成(图 9)。考虑地震工况,采用拟静力法, 水平系数设为 0.075,并在顶部承受 300kPa 均匀荷 载。模型左侧和底部为固定边界,顶部及右侧斜面 为自由面。在边坡顶部和倾斜面上共设置 11 个测 量点,测点 x 方向的间距为 10 米。由于 FATT 反 演结果中的断层厚度被高估,选取低速带的中央条 状区域作为断层,其厚度为低速带总宽度的三分之





基于 FALC3D 计算结果拟合的测点 D₈, D₉及 D₁₀ 处 X 方向地表位移响应面系数如表 4 所示, 响 应面随机变量为两个软弱层及断层的黏聚力与内 摩擦角, Box-Behnken 设计采样数量为 63 组。为验 证响应面准确性并计算响应面误差,选取 12 个随 机点对比响应面预测位移结果与数值模拟预测结 果,如图 10a 所示。基于响应面函数进行 1,000,000 次蒙特卡洛模拟得测点 D₈ 处 X 方向地表位移均值 为 9.43 毫米,标准差为 2.40 毫米 (图 11a),测点 D₉处均值为 8.29 毫米,标准差为 3.10 毫米(图 11b), 测点 D₁₀ 处为 0.61 毫米和 0.02 毫米(图 11c)。测点 D₈, D₉ 同时发生滑动,边坡沿 S₂ 发生破坏。

表 4. 地表位移及安全系数响应面系数

Table 4. Response surface coefficients for surface displacement and safety factor

系数	D8	D9	D10	系数	FS_1	FS ₂
а	94.2394	97.8550	0.1778	а	2.4136	0.8031

							_
b_1	0.0773	0.1678	-0.0002	b_1	-0.0520	0.0143	
b_2	-1.6366	-0.0553	0.0001	b_2	0.0256	0.0058	
b_3	-0.3514	-0.5119	0.0103	b_3	-0.0387	-0.0378	
b_4	-5.5609	-7.4659	0.0361	b_4	-0.0434	0.0169	
b_5	-0.0504	-0.0373	-0.0003	\mathcal{C}_1	0.0017	-0.0001	
b_6	-0.2333	-0.2723	-0.0013	<i>C</i> 2	0.0008	0.0016	
c_1	-0.0041	-0.0048	0.0000	C3	0.0007	0.0006	
<i>C</i> ₂	0.0350	-0.0007	-0.0000	\mathcal{C}_4	0.0009	-0.0003	
C3	0.0071	0.0103	-0.0002	Е	0.0230	0.0260	
<i>C</i> 4	0.1304	0.1734	-0.0008	\mathbb{R}^2	0.9715	0.9546	
C5	0.0001	-0.0002	-0.0000				
C 6	0.0024	0.0025	-0.0000				
Е	0.2110	0.2509	0.0020				
\mathbb{R}^2	0.9650	0.9779	0.9556				





Fig. 10. Comparison between response surface predictions and numerical simulations: (a) Surface displacement in the Xdirection; (b) Safety factor





为验证地表位移判断结果并计算边坡系统可 靠度,对两个滑动面安全系数建立响应面函数,如 表4中所示,FS1对应于滑动面S1(图12a),变量为 第二层及断层的黏聚力内摩擦角,FS2对应于滑动 面S2(图12b),变量为第四层及断层的黏聚力内摩 擦角,两者Box-Behnken设计采样数量均为27组。 响应面预测值与数值模拟计算值基本一致,对比如 图 10b 所示。基于拟合的响应面函数,FS₁及FS₂ 均在 10,000 次蒙特卡洛模拟内达到收敛(图 13ac)。 基于 10,000 次蒙特卡洛模拟得边坡沿 S₂ 滑动失效 概率为 5.14×10⁻³ (图 13d)。为捕捉小概率失效事 件,边坡沿 S₂ 滑动失效概率采用 1,000,000 次蒙特 卡洛模拟计算,得失效概率为 1.0×10⁻⁷ (图 13d)。 在本研究中,使用配备 18 核 Intel® Core™ i9-14900HX 处理器和 32GB 内存的笔记本电脑运行 10,000 次及 1,000,000 次蒙特卡罗模拟分别耗时约 0.02 秒及 890 秒。最后,根据公式 17,边坡系统失 效概率为 5.140099×10⁻³,与沿 S₂ 滑动失效概率极 为接近,边坡稳定性受潜在滑动面 S₂ 控制,与地表 位移判断一致。

潜在滑动面

X-位移(m) 1.6694E-01

1.3400E-01 1.0000E-01 6.6000E-02

3.2000E-02 0.0000E+00



图 12. 边坡 X 方向位移云图及潜在滑动面: (a)滑动面 S1; (b)滑动面 S2







Fig. 13. Convergence and probability distribution of slope safety factors: (a) (b) Sliding surface S1; (c) (d) Sliding surface S2

3 讨论

3.1 勒夫波与瑞雷波频散能量对比

勒夫波频散能量与瑞雷波频散能量相比,具

有能量分布均匀,受边坡岩层界面波动影响小两大 优势。构建了三个层面波动范围(R)分别为0米,5 米和10米的含软弱层边坡模型(图14a),速度参数 列于表 5 中。震源采用 20 Hz 的 Ricker 子波,最小 偏移量和地震检波器间距分别为 30 米和 1 米,震 源与检波器均位于坡顶。通过比较相移法获取的瑞 雷波频散能量和勒夫波频散能量(图 14),可以发现 勒夫波频散能量图像有两个优势。第一个优势是其 简单性。勒夫波每个模式的能量分布均匀,图像更 清晰,便于提取频散曲线。然而,对于瑞雷波,在 频散图像中出现了"模式接吻"的现象,这可能导致 模式识别错误,导致反演速度不可靠。勒夫波是由 SH 波的多次反射产生,瑞雷波是由 P 波和 S 波相 互作用产生,因不涉及 P 波,故而勒夫波的频散能 量更简单清晰 (Xia *et al.*, 2012)。第二个优势是受 边坡岩层界面起伏影响较小。随着波动范围的增加, 瑞雷波的高阶频散能量变得不连续且混乱,难以提 取频散曲线,并且容易导致模式识别错误。然而, 对于勒夫波频散能量,前三阶几乎不受影响。这种 现象是由两者质点运动轨迹的不同导致的。瑞雷波 质点运动轨迹是在边坡剖面内的逆行椭圆,勒夫波 质点运动轨迹是水平的、垂直于边坡剖面的横向运 动。因此,边坡剖面的几何变化对勒夫波传播的影 响较小。但在实际边坡勘探应用中,垂直方向的瑞 雷波相比水平方向的勒夫波更易于激发和采集,需 依据边坡场地条件选择。

表 5. 边坡模型参数

Table 5. Parameters of the slope model

层号	Vs (m/s)	<i>Vp</i> (m/s)	ho (g/cm ³)	h
1	400	980	1.7	5
2	200	490	1.7	5
3	600	1470	1.7	半无限空间

注: *V*s 及 *Vp* 分别为横波速度及纵波速度; ρ 为密度; h 为 层厚。



图 14. 不同波动范围模型及对应频散能量图: (a) (b) (c) 横波速度模型; (d) (e) (f) 瑞雷波频散能量图; (g) (h) (i) 勒夫波频 散能量图

Fig. 14. Models with different fluctuation ranges and corresponding dispersion energy diagrams: (a) (b) (c) Shear wave velocity model; (d) (e) (f) Rayleigh wave dispersion energy diagram; (g) (h) (i) Love wave dispersion energy diagram

3.2 基阶反演与多阶反演对比

多阶反演对边坡浅部及深部软弱层探测准确

率均大于基阶反演。图 15 显示了边坡模型I,测点 P1 基于基阶和多阶频频散曲线分别反演得到的一 维速度剖面。基阶反演浅部软弱层分辨率较差,因 为其频散曲线在 66 Hz 处被截断,导致反映浅层地 质信息的高频信息被遗漏。同时高阶频散曲线对深 层参数更为敏感(Luo et al., 2007),多阶反演深部软 弱层的探测精度也高于基阶反演。相比仅依赖基阶 数据的反演,多阶反演能够获得更优的结果。然而, 如上节所示,高阶模式能量存在"模式接吻"及混乱 现象,易造成模式提取错误,因此,在边坡地质结 构探测中,需避免使用不可靠的高阶模式。





3.3 变异系数对失效概率影响

随着黏聚力和內摩擦角变异系数的增加,系统 失效概率逐渐增大(图 16)。这是由于变异系数越大, 內摩擦角及黏聚力取到最小值的概率也随之增加, 导致单一滑动面失效概率增大,进而引起系统失效 概率上升。內摩擦角对系统失效概率的影响大于黏 聚力,基于摩尔库伦剪切强度公式 τ=c+σtanφ, 黏聚 力对安全系数影响相对直接且线性,而內摩擦角以 正切形式影响安全系数。同时,随着深度增加,由 自重引起的正应力σ增大,使得內摩擦角影响程度 更为显著。



图 16. 不同变异系数下系统失效概率

Fig. 16. System failure probability under different coefficients of variation

4 结论

本文提出了基于地质结构探测的多滑面边坡 系统可靠度分析方法,用于定位边坡结构面,量化 强度参数不确定性,分析边坡失效概率及滑动面, 主要结论如下:

(1)提出的方法基于多道勒夫波分析(MALW) 和初至旅行时层析成像(FATT)探测边坡地质结构, 利用两者的互补优势,可定位软弱层与断层;基于 弹性波波速比折减软弱层黏聚力和内摩擦角,统计 分析可得具有场地特异性的参数概率分布模型;针 对多潜在滑动面的边坡模型,结合地表位移概率分 布与地质结构信息,可识别控制滑动面,通过可靠 度分析方法可评估各潜在滑动面及系统失效概率。

(2)多道勒夫波分析(MALW)采用线性整列, 震源及检波器均布置于坡顶。多阶频散曲线对边坡 浅部及深部软弱层的反演精度均高于基阶。与瑞雷 波相比,勒夫波频散能量分布更均匀,受边坡岩层 界面波动影响小,更易提取高阶频散曲线。

(3) 初至旅行时层析成像(FATT)震源设置于坡 面,接收器设置于坡顶。断层对初至旅行时记录的 影响表现为特定范围内的波动特征,通过对该波动 特征的拟合,可实现边坡局部断层的成像。

(4) 基于弹性波波速折减统计所得的强度参数 概率分布,充分考虑了软弱层内部裂隙结构和风化 程度的影响,体现了场地特异性。通过地表位移概 率分布对比与系统可靠度分析相结合,可识别关键 控制滑动面,定量评估各潜在滑动面的失效概率, 为边坡防治提供了科学参考。在本文边坡案例中, 经位移判断,边坡受深层滑动面控制,失效概率为 5.14×10⁻³,浅层滑动面失效概率仅为1.0×10⁻⁷,故 其系统可靠度主要由深层滑动面失效概率所决定, 且受内摩擦角变异系数影响远大于黏聚力。

Reference

Akay, B., Karaboga, D., 2009. Parameter Tuning for the Artificial Bee Colony Algorithm. *Lecture Notes in Artificial Intelligence*, 5796, 608-619.

https://doi.org/10.1007/978-3-642-04441-0_53

- Bucher, C. G., Bourgund, U., 1990. A Fast and Efficient Response Surface Approach for Structural Reliability Problems. *Structural Safety*, 7(1), 57-66. <u>https://doi.org/10.1016/0167-4730(90)90012-e</u>
- Choi, J.-H., Edwards, P., Ko, K., Kim, Y.-S., 2016. Definition and Classification of Fault Damage Zones: A Review and a New Methodological Approach. *Earth-Science Reviews*, 152, 70-87.
- Crosta, G. B., di Prisco, C., Frattini, P., Frigerio, G., Castellanza, R., Agliardi, F., 2014. Chasing a Complete Understanding of the Triggering Mechanisms of a Large Rapidly Evolving Rockslide. *Landslides*, 11, 747-764. https://doi.org/10.1007/s10346-013-0433-1
- Dou, J., Xing, K., Wang, L., et al., 2025. Air-Space-Ground Synergistic Observations for Rapid Post-Seismic Disaster Assessment of 2025 Ms6.8 Xigaze Earthquake, Xizang. *Journal of Earth Science*, 1-18. https://doi.org/10.1007/s12583-025-0160-2
- Dunne, J., Beresford, G., 1995. A Review of the Tp Transform, Its Implementation and Its Applications in Seismic Processing. *Exploration Geophysics*, 26(1), 19-36. <u>https://doi.org/10.1071/eg995019</u>
- Ferreira, S. L. C., Bruns, R. E., Ferreira, H. S., et al., 2007. Box-Behnken Design: An Alternative for the Optimization of Analytical Methods. *Analytica Chimica Acta*, 597(2), 179-186. <u>https://doi.org/10.1016/j.aca.2007.07.011</u>
- Gao, L., Xia, J., Pan, Y., 2014. Misidentification Caused by Leaky Surface Wave in High-Frequency Surface Wave

Method. Geophysical Journal International, 199, 1452-1462. https://doi.org/10.1093/gji/ggu337

- Guo, R., Li, M., Yang, F., et al., 2019. First Arrival Traveltime Tomography Using Supervised Descent Learning Technique. *Inverse Problems*, 35(10), 105008. <u>https://doi.org/10.1088/1361-6420/ab32f7</u>
- Jiang, S. H., Li, D. Q., Cao, Z. J., Zhou, C. B., Phoon, K. K., 2015. Efficient System Reliability Analysis of Slope Stability in Spatially Variable Soils Using Monte Carlo Simulation. *Journal of Geotechnical and Geoenvironmental Engineering*, 141(2), 04014096. <u>https://doi.org/10.1061/(asce)gt.1943-5606.0001227</u>
- Karaboga, D., Akay, B., 2009. A Comparative Study of Artificial Bee Colony Algorithm. *Applied Mathematics and Computation*, 214, 108-132.

https://doi.org/10.1016/j.amc.2009.03.090

- Knopoff, L., 1964. A Matrix Method for Elastic Wave Problems. Bulletin of the Seismological Society of America, 54, 431-438.
- Luo, Y. H., Xia, J. H., Liu, J. P., et al., 2007. Joint Inversion of High-Frequency Surface Waves with Fundamental and Higher Modes. *Journal of Applied Geophysics*, 62(4), 375-384. <u>https://doi.org/10.1016/j.jappgeo.2007.02.004</u>
- Luu, K., Noble, M., Gesret, A., Belayouni, N., Roux, P. F., 2018. A Parallel Competitive Particle Swarm Optimization for Non-Linear First Arrival Traveltime Tomography and Uncertainty Quantification. *Computers & Geosciences*, 113, 81-93. <u>https://doi.org/10.1016/j.cageo.2018.01.016</u>
- Liu, H., Zhou, H., Liu, W., Li, P., Zou, Z., 2010. Tomographic Velocity Model Building of the Near Surface with Velocity-Inversion Interfaces: A Test Using the Yilmaz Model. *Geophysics*, 75(6), U39-U47.

https://doi.org/10.1190/1.3502665

- Meza-Fajardo, K. C., Papageorgiou, A. S., 2008. A Nonconvolutional, Split-Field, Perfectly Matched Layer for Wave Propagation in Isotropic and Anisotropic Elastic Media: Stability Analysis. *Bulletin of the Seismological Society of America*, 98, 1811-1836. https://doi.org/10.1785/0120070223
- Mi, B., Xia, J., Shen, C., Wang, L., 2017. Dispersion Energy Analysis of Rayleigh and Love Waves in the Presence of Low-Velocity Layers in Near-Surface Seismic Surveys. Surveys in Geophysics, 39(2), 271-288.

https://doi.org/10.1007/s10712-017-9440-4

Nocedal, J., Wright, S. J., 2006. Quasi-Newton Methods. In:

Numerical Optimization. Springer Series in Operations Research and Financial Engineering. *Springer*, New York, NY.

Pan, Y., Gao, L., Bohlen, T., 2018. Time-Domain Full-Waveform Inversion of Rayleigh and Love Waves in Presence of Free-Surface Topography. *Journal of Applied Geophysics*, 152, 77-85.

https://doi.org/10.1016/j.jappgeo.2018.03.006

- Park, C. B., Miller, R. D., Xia, J. H., 1998. Imaging Dispersion Curves of Surface Waves on Multi-Channel Record[C]. SEG Technical Program Expanded Abstracts, 1377-1380. <u>https://doi.org/10.1190/1.1820161</u>
- Park, C. B., Miller, R. D., Xia, J. H., 1999. Multi-Channel Analysis of Surface Waves (MASW). *Geophysics*, 64, 800-808. <u>https://doi.org/10.1190/1.1444590</u>
- Peng, M., Li, X. Y., Li, D. Q., Jiang, S. H., Zhang, L. M., 2014. Slope Safety Evaluation by Integrating Multi-Source Monitoring Information. *Structural Safety*, 49, 65-74. <u>https://doi.org/10.1016/j.strusafe.2013.08.007</u>
- Sun, Y., Huang, J., Jin, W., Sloan, S. W., Jiang, Q., 2019. Bayesian Updating for Progressive Excavation of High Rock Slopes Using Multi-Type Monitoring Data. *Engineering Geology*, 252, 1-13.

https://doi.org/10.1016/j.enggeo.2019.02.013

- Taillandier, C., Noble, M., Chauris, H., Calandra, H., 2009. First-Arrival Traveltime Tomography Based on the Adjoint-State Method. *Geophysics*, 74(6), WCB1-WCB10. <u>https://doi.org/10.1190/1.3250266</u>
- Virieux, J., 1984. SH-Wave Propagation in Heterogeneous Media: Velocity-Stress Finite-Difference Method. *Geophysics*, 49, 1933-1957. <u>https://doi.org/10.1190/1.1441605</u>
- Wang, X., Wang, H., Liang, R. Y., 2018. A Method for Slope Stability Analysis Considering Subsurface Stratigraphic Uncertainty. *Landslides*, 15, 925-936.

https://doi.org/10.1007/s10346-017-0925-5

- Wang, Z., Sun, C., Wu, D., 2022. Near-Surface Site Characterization Based on Joint Iterative Analysis of First-Arrival and Surface-Wave Data. *Surveys in Geophysics*. <u>https://doi.org/10.1007/s10712-022-09747-8</u>
- Xia, J., Xu, Y., Luo, Y., Miller, R. D., Cakir, R., Zeng, C., 2012. Advantages of Using Multichannel Analysis of Love Waves (MALW) to Estimate Near-Surface Shear-Wave Velocity. *Surveys in Geophysics*, 33, 841-860. <u>https://doi.org/10.1007/s10712-012-9174-2</u>

Xia, J., 2014. Estimation of Near-Surface Shear-Wave Velocities and Quality Factors Using Multichannel Analysis of Surface-Wave Methods. *Journal of Applied Geophysics*, 103, 140-151.

https://doi.org/10.1016/j.jappgeo.2014.01.016

- Xie, H., Liu, L., 2015. Near-Surface Anisotropic Structure Characterization by Love Wave Inversion for Assessing Ground Conditions in Urban Areas. *Journal of Earth Science*, 26(6), 807-812. <u>https://doi.org/10.1007/s12583-015-0619-7</u>
- Xu, X., Xia, J., Miller, R. D., 2007. Numerical Investigation of Implementation of Air-Earth Boundary by Acoustic-Elastic Boundary Approach. *Geophysics*, 72(5), SM147-SM153. <u>https://doi.org/10.1190/1.2753831</u>
- Zhao, H., 2004. A Fast Sweeping Method for Eikonal Equations. *Mathematics of Computation*, 74, 603-627. <u>https://doi.org/10.1090/s0025-5718-04-01678-3</u>

中文参考文献

- 窦杰,向子林,许强,等,2023. 机器学习在滑坡智能防灾 减灾中的应用与发展趋势. 地球科学,48(05),1657-1674.
- Dou, J., Xiang, Z., Xu, Q., et al., 2023. Application and Development Trend of Machine Learning in Landslide Intelligent Disaster Prevention and Mitigation. *Earth Science*, 48(5), 1657-1674.
- 李为乐,许强,陆会燕,等,2019. 大型岩质滑坡形变历史 回溯及其启示. 武汉大学学报(信息科学版),44(07), 1043-1053.
- Li, W., Xu, Q., Lu, H., et al., 2019. Tracking the Deformation History of Large-Scale Rocky Landslides and Its Enlightenment. *Geomatics and Information Science of Wuhan University*, 44(07), 1043-1053.
- 李静萍, 程勇刚, 李典庆, 等, 2016. 基于多重响应面法的 空间变异土坡系统可靠度分析. 岩土力学, 37(01), 147-155+165.
- Li, J., Cheng, Y., Li, D., et al., 2016. System Reliability Analysis of Spatially Variable Soil Slopes Using the Multiple Response Surface Methods. *Rock and Soil Mechanics*, 37(01), 147-155+165.
- 刘国锋, 冯坤, 晏长根, 等, 2023. 考虑力学参数不确定性 的岩质边坡开挖卸荷响应概率评价. 岩土力学, 44(07), 2115-2128.

- Liu, G., Feng, K., Yan, C., et al., 2023. Probabilistic Evaluation of Excavation Unloading Response of Rock Slopes Considering the Uncertainty of Mechanical Parameter. *Rock and Soil Mechanics*, 44(07), 2115-2128.
- 蒋水华,刘源,章浩龙,等,2020. 先验概率分布及似然函数模型的选择对边坡可靠度评价影响的定量评估. 岩 土力学,(09),3087-3097.
- Jiang, S., Liu, Y., Zhang, H., et al., 2020. Quantitative Evaluation of the Effects of Prior Probability Distribution and Likelihood Function Models on Slope Reliability Assessment. *Rock and Soil Mechanics*, (09), 3087-3097.
- 杨智勇, 尹城川, 聂家岩, 等, 2022. 考虑场地多源勘测数 据三维空间相关性的土体参数概率密度函数估计. 岩 土力学, 43(06), 1571-1584.
- Yang, Z., Yin, C., Nie, J., et al., 2022. Probability Density Function Estimation of Geotechnical Parameters Considering Three-Dimensional Spatial Variability Based on Multi-Source Site Investigation Data. *Rock and Soil Mechanics*, 43(06), 1571-1584.
- 王亮清,梁烨,吴琼,等, 2010. 基于弹性波速比的岩体强度参数估算方法.煤田地质与勘探, 38(06):37-42.
- Wang, L. Q., Liang, Y., Wu, Q., et al., 2010. Estimation Method of Rockmass Strength Parameters Based on Elastic Wave Velocity Ratio. *Coal Geology & Exploration*, 38(06), 37-42.
- 郑志勇,余海兵,徐海清,2016. 软硬岩互层边坡的破坏模 式及稳定性研究. 长江科学院院报,33(09),102-106.
- Zheng, Z. Y., Yu, H. B., Xu, H. Q., 2016. Numerical Analysis of Failure Modes and Stability of Soft and Hard Rock Interbedded Slope. *Journal of Yangtze River Scientific Research Institute*, 33(09), 102-106.